

# 西斯納SUPER組裝說明書



承蒙閣下選用亞拓遙控世界系列產品，謹表謝意！

感謝您購買「西斯納」系列遙控滑翔機，本組裝說明書將針對「西斯納」的各部分組裝作詳細的解說以及圖解，只要依照說明書指示步驟進行，將可以快速的完成組裝作業！

本公司商品均有投保2000萬產品責任險，以確保您的消費權益。

## 組裝說明書使用方式

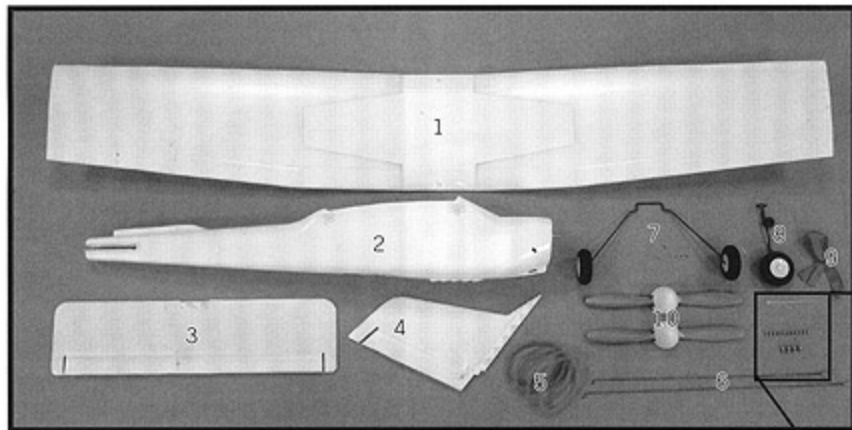
1. 本組裝說明書「西斯納」空機組做示範，至於與三動作、四動作全套版本也可適用，基本的組裝方式幾乎全部相同。
2. 三動作、四動作版本由於機身內部已經全部組裝完成，只需要瞭解基本的組裝及遙控系統作檢查即可。

## 組裝前準備事項

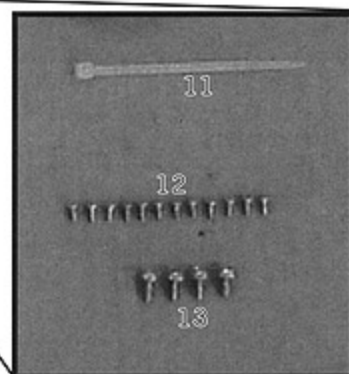
1. 組裝之前請先確定內容物是否有缺失，仔細詳對後方可進行組裝。
2. 若您購買空機組，還必須另外準備一套三動作以上的遙控設備。
3. 組裝過程裡需要一些簡單的工具協助組裝。



基本工具如尖嘴鉗、老虎鉗、螺絲起子、鑷子、奇異筆、挫刀、美工刀、瞬間膠等，以利組裝作業進行順利。

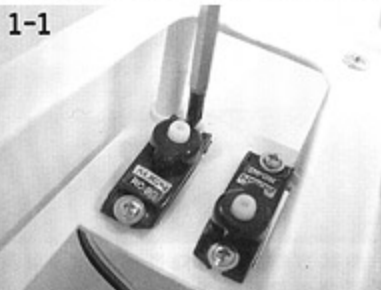


- |                     |                  |
|---------------------|------------------|
| 1. 主翼 × 1           | 8. 前起落架 (鼻輪) × 1 |
| 2. 機身 (含馬達) × 1     | 9. 風飄帶 × 1       |
| 3. 水平尾翼 × 1         | 10. 螺旋槳 × 1      |
| 4. 垂直尾翼 × 1         | 11. 束帶 × 1       |
| 5. 主翼固定橡皮筋 × 4      | 12. 尾翼固定螺絲 × 12  |
| 6. 連動鋼絲 (含連動桿頭) × 2 | 13. 伺服螺絲 × 4     |
| 7. 後起落架 × 1         |                  |

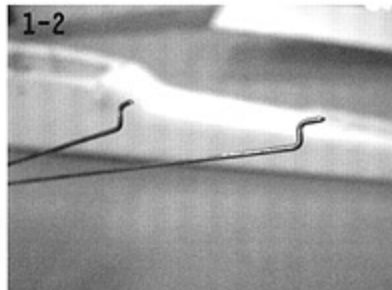


# 組裝前注意事項

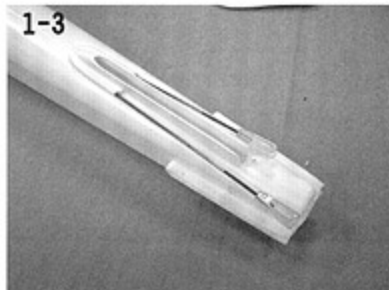
## 1. 伺服機、連動桿的安裝



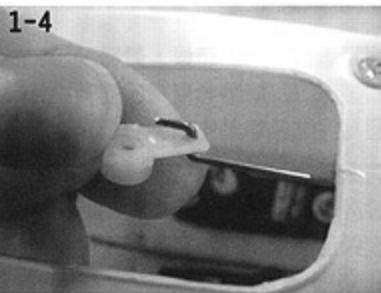
△將 9 G 微型伺服機固定在伺服機座上，注意伺服機的安裝方向。



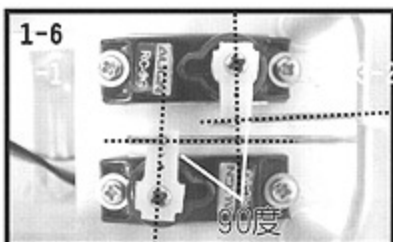
△鋼絲穿入機身，上方是方向舵、下方是升降舵連桿。



△從機身內取出 Z 自行折痕。



開啓電源伺服機歸中立點：  
接著要進行的是連動桿與伺服機的調整，為確保安裝正確，在此要先將伺服機暫時接上接收器，此時發射器的所有微調中立點均全數歸零，油門撥桿則關到最低。  
安裝方式請參考各廠商所提供的遙控器說明書。

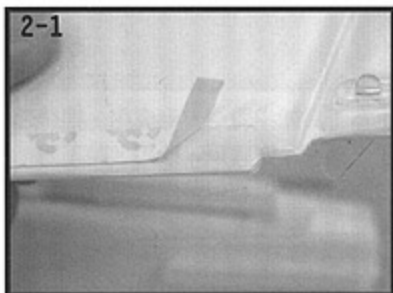


△ 伺服機與連動桿需呈現 90 度直角。

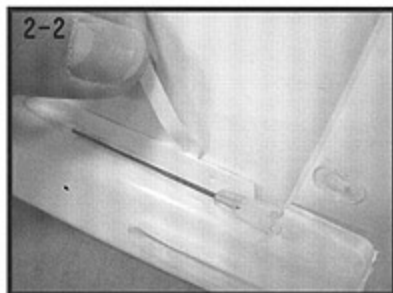
伺服機舵片在安裝時，遙控器也必須開啓，接收器接上電源，將所有的撥桿、微調歸零之後，所呈現出的才是最正確的中立點。這在之後所要調整的各舵面都是一樣的作法，求的就是一個準確的舵面。

而要求伺服機舵片要與連動鋼絲呈現 90 度的原因，主要在於在伺服舵片左右擺動時，將左右移動的誤差減到最低。

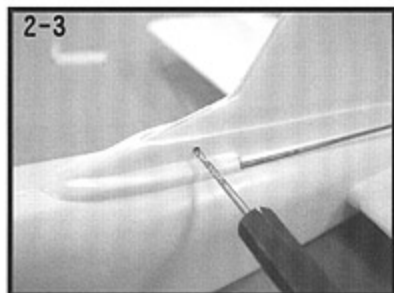
## 2. 尾翼組、連動桿的組立調整



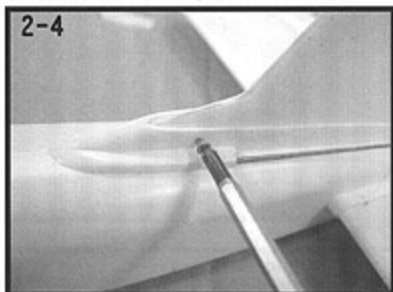
△ 西斯娜的固定方式採用嵌入機身的方式，先將垂直尾翼上的雙面膠撕一小角起來，水平尾翼的作法相同。



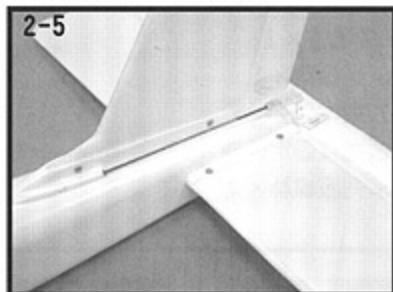
△ 將尾翼塞入機身，調整好位置之後，從剛剛撕起的那一小角拉起，將整個背膠撕下，確實黏牢。



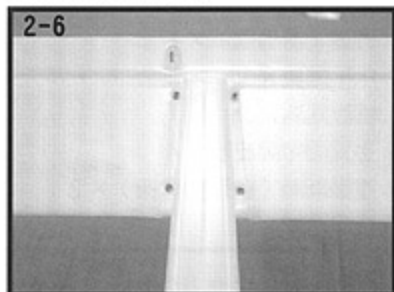
△ 拿起 1.5 mm 的小鑽頭或針，在塑膠機身與尾翼的黏合處鑽動，方便接下來的固定螺絲上鎖。



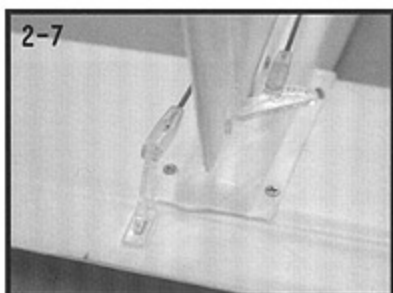
△ 鎖上固定螺絲，由於塑膠機身質地也相當柔軟，螺絲感覺鎖緊即可，不可鎖過頭，以免滑牙。



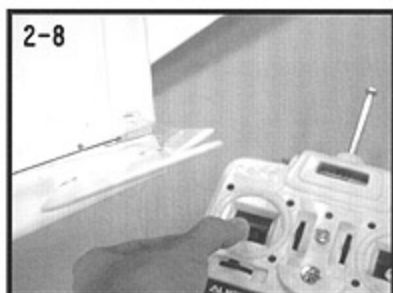
△ 垂直尾翼左右各 2 顆螺絲，水平尾翼上方也是左右各 2 顆螺絲。



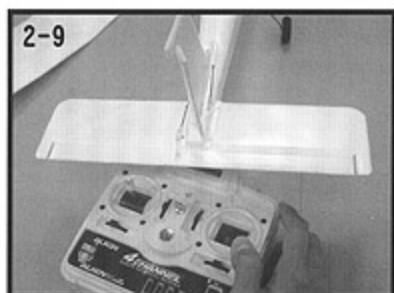
△ 水平尾翼的下方看起來依舊是左右各 2 顆螺絲，總共加起來是 12 顆固定螺絲。



△ 將連動桿頭扣上舵角片，並注意舵面是否平齊。藉由旋轉連動桿頭可以調整連動桿的長度。

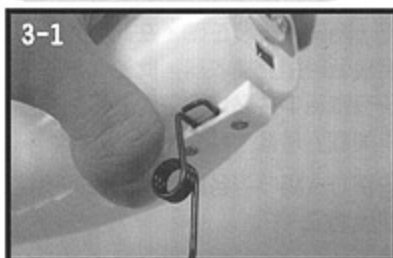


△ 測試升降舵的方向是否正確，以及是否會有動作干涉？

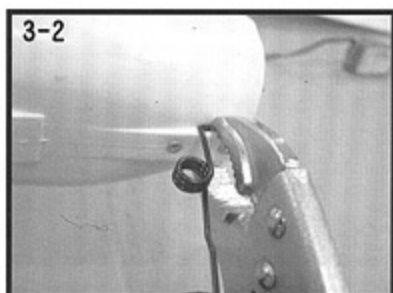


△ 測試方向舵的方向是否正確，以及是否會有動作干涉？

## 3. 機身零組件的安裝



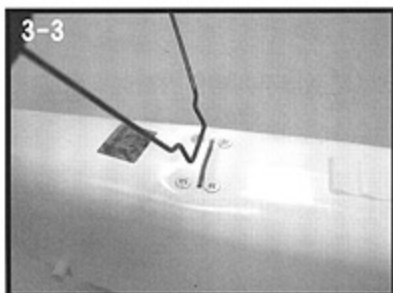
△ 先將輪架定位。



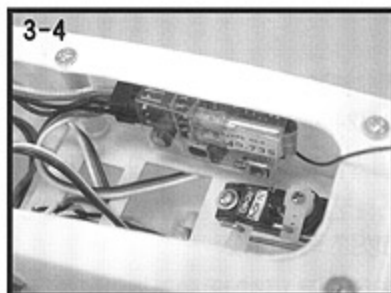
△ 再用鉗子將其夾緊固定。

初學者在降落的時候，最容易發生機頭墜地以及降落角度錯誤的毛病，最容易受損的就是螺旋槳以及前輪。

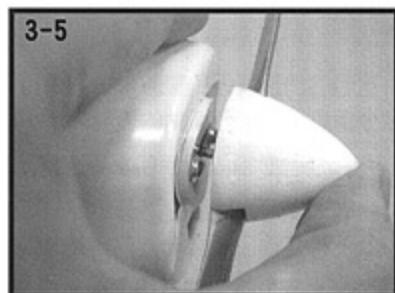
有鑑於此，西斯娜的前輪（鼻輪）的設計有別於市售的螺絲上鎖的方式，改採用緊配合的方式，利用固定的插孔來固定，具備堅固與耐衝擊的好處。



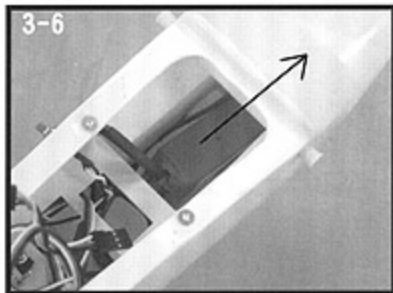
△後輪架安裝的方式也很簡單，稍微將輪架往內折，之後再塞入機身腹部的固定凹槽中即可。



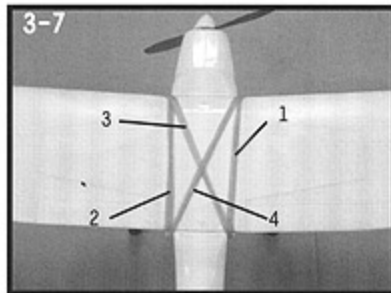
△接收器以及機身側面牆壁利用去漬油先擦拭乾淨後，利用泡棉雙面膠將接收器平貼於機身內部側邊。



△將螺旋槳用力塞入馬達軸心，螺旋槳與機身距離最少要在1mm以上，避免干涉到螺旋槳的運作順暢。



△電池盡量放在靠近機頭的位置，以平衡重心。



△依照上圖的橡皮筋的固定順序將主翼確實固定。

補充說明：

在電子零件如接收器、伺服機、電子變速器安裝完成後，會發現機身內部的線路相當雜亂，這時候也不要刻意整理或綑綁，萬一有重大摔機事故時，這些雜亂的電線反而會自動延伸而不會傷害電子零件。

## 4. 組裝完成後的美觀作業

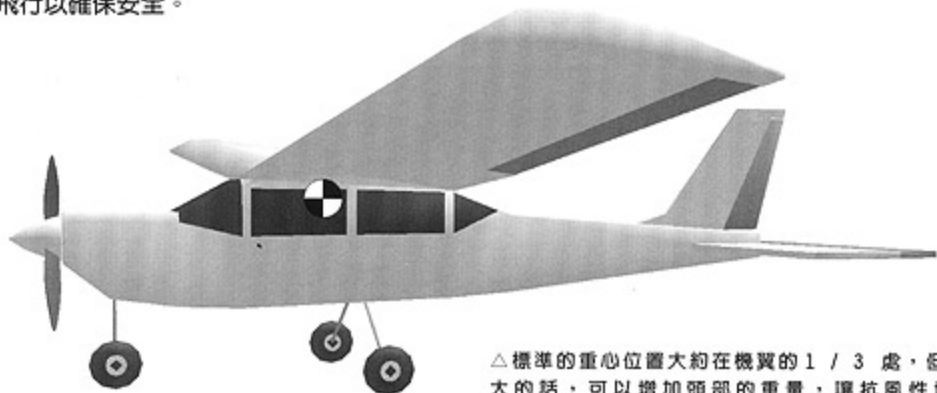
將套件內的貼紙，依照自己的喜好黏貼揮灑您的創意，讓這一架飛機成為天上最耀眼的一顆星。



貼紙黏貼參考圖

## 5. 重心調整

1. 重心的調整關係到整架飛機的飛行特性，因此要特別注意重心的搭配方式，最快的方式就是選擇不同容量的電池來增加或減少重量，而以西斯納的設計而言，搭配 7.2V/2400mAh 的鋰電池是最合適的搭配。
2. 在起飛前必須先用手朝水平方向用力投擲出去，看看滑翔時的重心是否正確。
3. 重心不正確的話很容易有漂浮不定的感覺，甚至無法飛行，請嘗試著調配重心位置，直到滑翔時可以平穩的滑翔約 10 公尺以上平穩落地，開啓動力飛行時才能夠獲得良好的飛行特性。
4. 注意！若飛行環境風速增強使飛機飛行顯的困難時，請加重頭部重量讓飛行能更安穩。
5. 若風勢過大，請暫停飛行以確保安全。



△標準的重心位置大約在機翼的 1 / 3 處，但如果風勢較大的話，可以增加頭部的重量，讓抗風性增強。

機頭太輕，一丟出馬上向上飛行，緊接著便會失去動能而往下掉，可以試著增加頭部的重量（配重塊或大容量電池）



重心正常，直線拋出後滑翔約 10 公尺後緩緩落地，重心正確。



水平丟出



機頭太重，一丟出後馬上機頭朝下墜地，這時請減輕頭部的重量，或增加機尾重量。



**ALIGN**  **WORLD**  
亞拓遙控世界

[www.align.com.tw](http://www.align.com.tw)